

## Allgemeine Informationen

**Termin:** 9. Oktober 2019

**Ort:** Technische Universität München  
Boltzmannstr. 15  
85748 Garching  
Institut für Luft- und Raumfahrt  
Raum MW0250  
Maschinenwesen, Erdgeschoss

**Teilnahmegebühr:** entfällt

**Übernachtung:** Touristeninformation  
im Rathaus München  
Tel. 089/233 965 00

**Anmeldung:** 4. Oktober 2019  
über die Webseite der  
Veranstaltung  
[www.dglr.de/q34workshop](http://www.dglr.de/q34workshop)

**Internet:** [www.q3.dglr.de](http://www.q3.dglr.de)



Workshop

## Künstliche Intelligenz in der Luft- und Raumfahrt

9. Oktober 2019  
Technische Universität München

**Veranstalter**  
Deutsche Gesellschaft für  
Luft- und Raumfahrt  
Lilienthal-Oberth e.V.  
Fachausschuss Q3.4 Software Engineering

**Deutsche Gesellschaft für Luft- und Raumfahrt  
Lilienthal-Oberth e.V. (DGLR)**

Godesberger Allee 70 / 53175 Bonn

Tel.: (+49) 228 / 308 05-0  
Fax: (+49) 228 / 308 05-24  
E-Mail: [info@dglr.de](mailto:info@dglr.de)

Weitere Informationen finden Sie unter [www.dglr.de](http://www.dglr.de)

**Deutsche Gesellschaft für Luft- und Raumfahrt  
Lilienthal-Oberth e.V.**

## Programm

**09:00** *Begrüßung der Teilnehmer*

Obleute des Fachausschusses Q3.4 der DGLR

**09:10** *Automatisierte Analyse komplexer Gefüge mittels Deep Learning zur Qualitätssicherung von Hochtemperaturlegierungen in Flugzeugtriebwerken*

Franziska Riegger, Julian von Lautz  
MTU Aero Engines AG

**09:45** *Neuronale Netze für den Entwurf und Betrieb von Flüssigraketenantrieben*

Dr. Günther Waxenegger-Wilfing  
Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt (DLR)

**10:20** Kaffeepause

**10:50** *MARVIN: Identifying Design Requirements for an AI powered Conversational User Interface for Extraterrestrial Space Habitats*

Dr. Christiane Heinicke, Prof. Dr. Johannes Schöning  
Uni Bremen

**11:25** *KI-Gestützte Astronaut-Roboter Kollaboration in der Planetaren Exploration*

Dr. Daniel Leidner  
Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt (DLR)

**12:00** Mittagspause

1

**13:00** *KI basierte Gestensteuerung für die Einweisung von fliegenden unbemannten Systemen*

Philipp Voigt  
ESG Elektroniksystem- und Logistik-GmbH

**13:35** *Skalierbare Autonomie und adaptive Assistenz in Manned-Unmanned Teaming Missionen*

Felix Heilemann  
Universität der Bundeswehr

**14:10** *Homebrewn Robocars - Eine Plattform für Fortbildung, Forschung und Entwicklung autonomer Systeme*

Andreas Graf  
Itemis

**14:45** Kaffeepause

**15:15** *Anomaly Detection in Spacecraft Telemetry, a Machine Learning application at the German Space Operations Center*

Leonard Schlag, Armin Braun  
Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt (DLR)

**15:50** *Selbstlernende aerodynamische Modelle*

Dr. Stefan Görtz  
Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt (DLR)

**16:25** *Re-thinking the lifecycle*

Dr. Alexander Heußner  
Bauhaus Luftfahrt

**17:00** *Schlusswort*

Richard Seitz  
DGLR Fachausschuss Q3.4 Software Engineering

**17:10** Ende der Veranstaltung

2

3

